



En souligné : démonstration de cours à savoir refaire.

## 1 Ensembles dénombrables et familles sommables

- Rappels sur les ensembles finis.

• Ensembles dénombrables,  $\mathbb{N}^*$ ,  $\mathbb{Z}$  et  $\mathbb{N}^2$  sont dénombrables, mais  $\mathbb{R}$  ne l'est pas. Les parties de  $\mathbb{N}$  sont finies ou dénombrables. Il n'existe aucune surjection de  $E$  sur  $\mathcal{P}(E)$  (Cantor), conséquences :  $\{0, 1\}^{\mathbb{N}}$  (qui modélise l'univers d'un jeu de pile ou face infini) n'est pas dénombrable, il n'existe pas d'ensemble dont les éléments seraient tous les ensembles (Russell).

• Produit cartésien de deux ensembles dénombrables. S'il existe une injection  $i : E \rightarrow \mathbb{N}$ , alors  $E$  est fini ou dénombrable. S'il existe une surjection  $s : \mathbb{N} \rightarrow E$ , alors  $E$  est fini ou dénombrable. L'ensemble  $\mathbb{Q}$  est dénombrable. Réunion finie ou dénombrable d'ensembles finis ou dénombrables.

• Famille de réels positifs sommable, notation  $\sum_{x \in X} a_x$ . Le support d'une telle famille est fini ou dénombrable. Famille de réels sommable, puis famille de complexes sommable. Propriétés admises : cohérence avec la théorie des séries ACV, linéarité de la somme, comparaison avec  $\leq$ , convergence commutative, sommation par paquets (valable sans condition pour les familles de réels positifs), théorème de Fubini (Idem).

## 2 Espaces probabilisés

• Tribu sur un ensemble non vide, espace mesurable. Propriété des tribus : stable par réunion finie, intersection finie ou dénombrable, par différence ensembliste. Mesure de probabilité sur un espace mesurable, espace probabilisé. Propriétés :  $P(A^c)$ , croissance et  $P(B \setminus A)$  si  $A \subset B$ ,  $P(A \cup B)$ . Vocabulaire : événement presque sûr, presque impossible, partie négligeable, tribu complète. Notion de propriété vraie presque sûrement : savoir expliquer ce que veut dire «  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  est presque sûrement positive ».

• Théorème de continuité croissante, de continuité décroissante. Conséquence :  $P\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = \lim_{N \rightarrow \infty} P\left(\bigcup_{n=0}^N A_n\right)$  (idem avec  $\cap$ ). Inégalité de Boole (sous-additivité).

• Distribution de probabilité  $(p_x)_{x \in E}$  sur un ensemble fini ou dénombrable  $E$ . Il existe une unique mesure de probabilité sur  $(E, \mathcal{P}(E))$  telle que  $P(\{x\}) = p_x$  pour tout  $x \in E$ . Exemples fondamentaux : **loi uniforme**  $\mathcal{U}(E)$  si  $E$  est fini, **loi binomiale**  $\mathcal{B}(n, p)$  et interprétation, cas  $n = 1$  (Bernoulli), **loi géométrique**  $\mathcal{G}(p)$  et interprétation, **loi de Poisson**  $\mathcal{P}(\lambda)$ . Si  $(p_n)_{n \in \mathbb{N}} \in [0, 1]^{\mathbb{N}}$  est telle que  $p_n \sim \frac{\lambda}{n}$ , alors pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathcal{B}(n, p_n)(\{k\}) = \mathcal{P}(\lambda)(\{k\})$  (convergence en loi de  $\mathcal{B}(n, p_n)$  vers  $\mathcal{P}(\lambda)$ ).

• Probabilité conditionnelle, notation  $P_B(A)$  (ou  $P(A | B)$  mais avoir compris qu'il n'y a pas d'événement «  $A$  sachant  $B$  »). L'application  $P_B$  est une mesure de probabilité. Événements indépendants, cas d'une famille quelconque. Si  $A$  et  $B$  sont indépendants,  $A^c$  et  $B$  aussi. Généralisation à une famille quelconque d'événements. Formule des probabilités composées :  $P(A \cap B) = P_A(B)P(A) = P_B(A)P(B)$ . Savoir placer les probabilités conditionnelles sur un arbre pondérés.

• Système complet dénombrable d'événements, ou quasi complet. Formule des probabilités totales (démontrée pour un système complet), et formule de Bayes.

## 3 Exercices de TD à savoir refaire

TD 12 : 2, 3, 4, 5, 7, 8, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16.